



高加減速 メガトルクモータ™ PXシリーズ

ロータ慣性モーメントを極限まで小さくし
加減速の性能を高めました。
軽負荷の位置決め時間が飛躍的に短縮できます。



NSK



■特長

- 高加減速による位置決め精度の向上
ロータ慣性モーメントを極限まで小さくし、ロータの慣性モーメントを可能な限り小さくすることで、加減速の性能を高めました。軽負荷の位置決め時間が飛躍的に短縮できます。
- 軸受周りの構造強化による振動抑制の向上
ロータの慣性モーメントを小さくすることで、軸受周りの構造を強化し、計測精度の向上も可能です。また、軸受の構造に改良を加えることで、ロータと軸受との摩擦を低減し、音響特性を向上させています。
- コンパクトなサイズと大きな中空穴
外径φ125mmに満たないコンパクトなサイズで、中空穴の径φ40mmを実現し、軽負荷の位置決め時間を短縮します。

日本精工株式会社

東京都品川区大崎1-6-3 日精ビル 〒141-8560
TEL.03-3779-7111(代) FAX.03-3779-7431
<http://www.jp.nsk.com/jp/>

資料請求番号：28-011



イメージセンサ 6次元自動アライメントユニット

CCDや固体撮像素子など、各軸方向で
精密な位置決めを行う用途に最適です。



型式: SMR-6B
ステージ部寸法(W×D×H):
170×201×138 テーブル面70□

小型の精密ステージユニット(6軸)と変位計を組み合わせた、
自動アライメント(調整)ユニットです。

神津精機株式会社

本社/工場 〒215-8521
神奈川県川崎市麻生区栗木2-6-15
TEL 044-981-2131
FAX 044-981-2181

資料請求番号：28-012

高速・静音で装置の更なる高機能化に貢献

ハイスピード SSシリーズ

特長は①ボールねじの高速化とサポートユニットの発熱低減。NSK独自の高速・静音技術を駆使し、滑らかなボール循環を実現しました。これにより、従来のチューブ循環方式の標準品に比べ2倍以上の許容d・n値16万の高速回転が可能になり、最高送り速度は、80m/minに達します。②ボールねじの静音・低振動化。NSK独自の高速・静音技術を駆使した新循環方式の採用により、従来のチューブ式に比べて騒音レベルを6dB(A)低減、振動レベルを1/2に低減しました。③ボールねじ、サポートユニットの短納期対応。高速用ボールねじとして「ハイスピードSSシリーズ」と、これに対応する「高速・重荷重用サポートユニット」を在庫販売します。



【日本精工(株)】 <http://www.jp.nsk.com/>

資料請求番号：28-113

ステッピングモータ単軸ロボットTRANSERVOシリーズ

スライドテーブルタイプ / ロータリタイプ / ベルトタイプ

TRANSERVOシリーズに新たに3タイプが追加になりました。電動機器ならではの多点位置決めによる汎用性・省エネ・低衝撃を実現します。モータの位置検出器には弊社上位機種同様「レゾルバ」を使用しています。レゾルバは構造上、本体には外乱の影響を受けやすい電子部品を使用しておらず、自動車、航空機、医療など信頼性を最も重要視されるシーンに数多く採用されています。粉塵やオイルミストなど悪環境下でも安定した位置検出が可能です。スライドテーブルタイプ：STHタイプは、コンパクトで高剛性、ストレート仕様と省スペース仕様をラインナップ。ロータリタイプ：RFタイプは、小型回転軸タイプ。高精度軸受け仕様もラインナップ。ベルトタイプ：BDタイプは、コンパクトサイズながら最大2000ストロークまで対応。



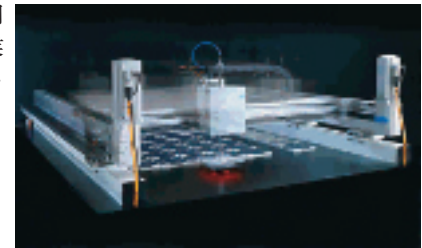
【ヤマハ発動機(株)】
<http://www.yamaha-motor.jp/robot/>

資料請求番号：28-114

高速ハンドリングガントリー

H-Portal

高速性・高加速性を追求した高速ハンドリングシステムで、今までにない広範囲の作業エリアを実現します。特長は①パラレルリンク構造のロボットと比較してもより広い作業範囲を高速で移動します。②高加速度での各方向への移動が可能です。③通常のガントリー軸よりも高速・高可搬のシステムです。④1本のベルトで3軸ガントリーを連結し一体化させました。Y軸にモータが無い分、軽量化でき、より重いワークを搬送することが可能になります。⑤X軸だけに搭載された2つのモータを同時制御し、広範囲の作業スペースを高速で移動させます。



【フェスト(株)】 <http://www.festo.com/>

資料請求番号：28-115