

# DDアクチュエータ

CKD(株)

100122



## アブソデックス高応答タイプ

### AX1000T、AX2000T、AX4000Tシリーズ

360°割出し自由自在、間欠回転、連続回転の複合化もできる高精度なアブソリュート式DDアクチュエータ

- 瞬時に位置決めが可能。選定時間が従来の1/4
- A/B相のエンコーダ出力信号の追加により、周辺機器との同期がとり易くなりました
- 最適なチューニングが短時間で可能 (セミオートチューニング機能の追加)
- セットアップが更に簡単に (調整用ソフトを標準化)
- 入出力信号の拡充 (レディ出力、サーボオン入力などの追加)
- 動力電源遮断時も制御機能を保持 (動力電源と制御電源の分類)

## アブソデックスAX1000Tシリーズ、アブソデックス互換タイプAX2000Tシリーズ仕様および価格

項目	AX1000Tシリーズ					AX2000Tシリーズ		
	AX1022TS	AX1045TS	AX1075TS	AX1150TH	AX1210TH	AX2006TS	AX2012TS	AX2018TS
価格 (ドライバー付)	856,700	945,000	1,018,300	1,131,700	1,300,000	455,000	471,700	508,300
最大出力トルク N・m	22	45	75	150	210	6.0	12.0	18.0
連続出力トルク N・m	7	15	25	50	70	2.0	4.0	6.0
最高回転速度 rpm	240		140	120		300		
許容アキシャル荷重 N	600			2200		1000		
許容モーメント荷重 N・m	19	38	70	140	170	40		
許容ラジアル荷重 N	1000			4000		-	-	-
出力軸慣性モーメント kg・m <sup>2</sup>	0.00505	0.00790	0.03660	0.05820	0.09280	0.00575	0.00695	0.00910
許容負荷慣性モーメント kg・m <sup>2</sup>	0.6	0.9	4.0	6.0	10.0	0.3	0.4	0.5
割出し精度 秒	± 15					± 30		
繰返し精度 秒	± 5					± 5		
出力軸の振れ mm	0.01					0.03		
質量 kg	8.9	12.0	23.0	32.0	44.0	4.7	5.8	7.5

形番末尾の2桁はドライバーの形番となります。

## アブソデックス互換タイプAX4000Tシリーズ、アブソデックスAX4000WTシリーズ仕様および価格

項目	AX4000Tシリーズ							AX4000WTシリーズ
	AX4009TS	AX4022TS	AX4045TS	AX4075TS	AX4150TH	AX4300TH	AX4500TH	AX410WTH
価格 (ドライバー付)	418,300	435,000	473,300	628,300	705,000	803,300	1,493,300	1,925,000
最大出力トルク N・m	9	22	45	75	150	300	500	1000
連続出力トルク N・m	3	7	15	25	50	100	160	330
最高回転速度 rpm	240		140		100		70	30
許容アキシャル荷重 N	800	3700		20000		20000		20000
許容モーメント荷重 N・m	40	60	80	200	300	400	500	400
許容ラジアル荷重 N	-	-	-	-	-	-	-	-
出力軸慣性モーメント kg・m <sup>2</sup>	0.009	0.0206	0.0268	0.1490	0.2120	0.3260	0.7210	2.72
許容負荷慣性モーメント kg・m <sup>2</sup>	0.35(1.75)	0.6(3.00)	0.9(5.00)	5.0(25.00)	75.00	180.00	300.00	600.00
割出し精度 秒	± 30					± 30		± 30
繰返し精度 秒	± 5					± 5		± 5
出力軸の振れ mm	0.03					0.03		0.03
質量 kg	5.5	12.3	15.0	36.0	44.0	66.0	115.0	198

## アブソデックスTS・THタイプドライバ仕様および価格

項目	内容	項目	内容
価格	291,500	加速速度曲線	< 5種類 > 変形正弦 (MS) 変形等速 (MC、MC2) 変形台形 (MT) トラペジoidal (TR)
電源	三相 AC200V ± 10% ~ AC230V ± 10% 単相 AC100V ± 10% ~ AC115V ± 10% (J1オプション)	ステータス表示	LEDによる電源パワー表示
電圧	三相 AC200V ± 10% から AC230V ± 10% 単相 AC100V ± 10% ~ AC115V ± 10% (J1オプション)	動作表示	7セグメントLEDによる表示 (2桁)
制御軸数	1軸、540672パルス/1回転	通信インターフェース	RS-232C準拠
角度設定単位	(°) パルス、割出数	I/O信号	< 入力 > 原点復帰指令、リセット、起動、停止、連続回転停止、非常停止、アンサ、位置偏差カウンタリセット、プログラム番号選択、ブレーキ解除、サーボオン、プログラム番号設定、レディ復帰 < パルス列入力 > 入力方式: 切替によりパルス/方向、Up/Down、A/B相を選択
角度最小設定単位	0.001°、1パルス		< 出力 > アラーム1・2、位置決め完了、インポジション、起動入力待ち、Mコード8点、インデックス途中1・2、原点位置出力、Mコードストロップ、分割位置ストロップ、サーボ状態、レディ出力 < エンコーダ出力 > 出力方式: A/B/Z相ラインドライバ出力、分解能: 最大67,584P/rev (4通倍後270,336P/rev) 最大周波数: 170kHz 分解能の設定により最高回転速度が制限されます)
速度設定単位	秒、rpm	プログラム容量	約6000文字 (256本)
速度設定範囲	0.01 ~ 100秒/0.01 ~ 300rpm	電子サーマル	アクチュエータの過熱保護
等分割数	1 ~ 255		
最大指令数	7桁数値入力 ± 9999999		
タイマー	0.01秒 ~ 99.99秒		
プログラム言語	NC言語		
プログラミング方法	対話ターミナル、パソコン等によりRS232Cポートを通じてデータを設定する。		
運転モード	自動、MDI、ジョグ、シングルブロック、サーボOFF、パルス列入力モード		
座標	アブソリュート、インクレメンタル		

空圧・油圧・真空

直動システム・関連

ロボット用

3

制御・検出・計測

駆動・回転

軸受・素材・機械

動力伝達・伝動

搬送・運搬

ポンプ・送風機・粉体

工場設備・環境

