



## ヤマハピック&amp;プレイス型ロボットYP-X SERIES

全軸サーボ制御のピック&プレイス型ロボット。サーボ制御による位置決めで細かいメカ調整は要りません。また、ロボット言語のプログラムで動作し、多品種生産にも容易に対応可能です。

## ●完全アブソリュート

完全アブソリュート方式標準採用で、原点復帰動作が不要です。

## ●ラインナップ

2軸から4軸まで全6モデルをラインナップ。用途にあわせてお選びいただけます。

## ●高精度

優れた高速性と共に、繰り返し位置決め精度 $\pm 0.02\text{mm}$  (YP320X、YP320XR、YP330X、YP340X)の高い精度も確立しています。

## ●汎用性

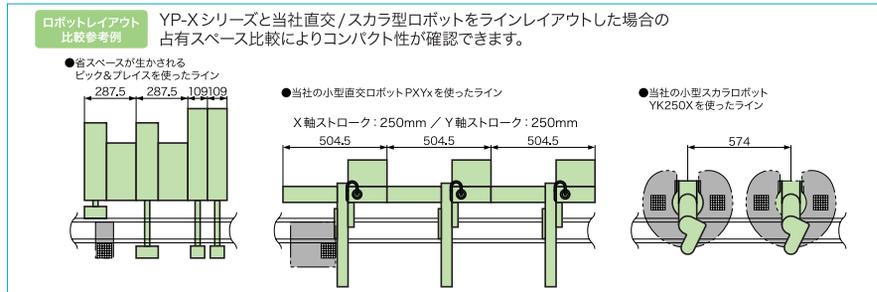
ヤマハならではのサーボ式により、停止ポイント・動作パターンの設定が自由にプログラミングできます。カム式では困難な、多品種少量生産への対応にも優れています。

## ●コンパクト

全幅109mm(YP220BX)のコンパクトサイズにより、生産ラインも小さくシンプルにできます。ムービングアーム構造のため、周辺との干渉が少なく省スペースにも対応します。

## ●高速

標準サイクルタイム0.45sec(上下50mm・前後150mm・アーチ量50、負荷1kg時のYP220BX)の超高速ピック&プレイス動作により、生産性向上に大きく貢献します。軸の移動中にどの位置からも外部機器をON/OFFさせる信号を出力することができ、実生産サイクルタイムがさらにアップします。



## YP-Xシリーズラインナップ仕様

タイプ	モデル名	軸	繰り返し位置決め精度 (XYZ軸: mm) (R軸: °)	最高速度 (XYZ軸: mm/s) (R軸: %s)	動作範囲 (XYZ軸: mm) (R軸: °)	サイクルタイム (sec)	最大可搬質量 (kg)	コントローラ
2軸	YP220BX	X	$\pm 0.05$	1440	200	0.45( 1)	3	RCX222
		Z	$\pm 0.05$	1200	100			RCX142 DRCX0505
	YP320X	X	$\pm 0.02$	1500	330	0.57( 1)	3	RCX222
		Z	$\pm 0.05$	1500	100			RCX142 DRCX0505
3軸	YP220BXR	X	$\pm 0.05$	1440	200	0.62( 1)	1	RCX142
		Z	$\pm 0.05$	1200	100			
		R	$\pm 0.1$	1000	$\pm 180$			
	YP320XR	X	$\pm 0.02$	1500	330	0.67( 1)	1	RCX142
		Z	$\pm 0.05$	1500	100			
		R	$\pm 0.1$	1000	$\pm 180$			
YP330X	X	$\pm 0.02$	1500	330	0.57( 1)	3	RCX142	
	Y	$\pm 0.02$	1000	150				
	Z	$\pm 0.05$	1500	100				
4軸	YP340X	X	$\pm 0.02$	1500	330	0.67( 1)	1	RCX142
		Y	$\pm 0.02$	1000	150			
		Z	$\pm 0.05$	1500	100			
		R	$\pm 0.1$	1000	$\pm 180$			

1 上下50mm・前後150mm(アーチ量50)の往復時間(負荷1kgの荒位置決めモーション時)