

THK VLA アクチュエータ

THK(株)

209431

VLA-CT形仕様

項目	形番	単位	CT-35(30W)		CT-45(50W)		CT-55(100W)	
			高速仕様	中速仕様	高速仕様	中速仕様	高速仕様	中速仕様
定格速度(注1)		mm/s	600	300	600	300	600	300
定格推力		N	40	80	67	134	134	267
最大推力		N	120	240	201	402	402	804
水平可搬質量(注2,3)		kg	4	8	7	14	25	40
垂直可搬質量(注3)		kg	1.9	3.8	3.1	6.2	6.5	10.5
ボールねじリード		mm	12	6	12	6	12	6
繰り返し位置決め精度		mm	±0.02					
ボールねじ軸径		mm	8					
モータW数		W	30		50		100	
モータ定格トルク		N・m	0.095		0.158		0.318	
エンコーダ		ppr	2000					
ロッド径		mm	16		20		25	
ストローク		mm	50/100/150		50/100/150/200		50/100/150/200/250/300	
走行寿命(注4)		km	5000					

(注1) 定格速度はボールねじの危険速度から、CT55の300ストロークの高速仕様が470mm/s、中速仕様:235mm/sとなります。また、ストロークが短い場合にはリード6mmの場合最大500mm/s、リード12mmの場合最大1000mm/sまで使用することができますが、寿命が短くなる場合があります。

(注2) CT形は軸方向荷重のみ負荷することができます。水平可搬質量はLMガイドを併用し、ロッドにラジアル荷重がかからない状態の値です。ご選定の際はLMガイドの摺動抵抗を考慮して下さい。

(注3) 加速度0.3Gの場合

(注4) 可搬質量を負荷して、定格速度、加減速度0.3Gの場合

コントローラQT形仕様

形番	QT-0P3TH1	QT-0P5TH1	QT-001TH1
価格(コントローラ本体)	御見積	御見積	御見積
適用モータ形式	TS4501	TS4602	TS4603
モータワット数	30W	50W	100W
制御軸数	1		
制御方式	正弦波PWM制御		
ポイント数	32		
加減速方式	S字曲線駆動方式、台形駆動方式		
位置指令方式	ポイントテーブル方式		
保護機能	EEPROM異常、過負荷異常、PG異常、回生異常 動作温度異常、システム異常、偏差過大 暴走検出、IPM異常、オーバーtravel		
データ入力方式	デジタルオペレータ、パソコンソフトによる通信(RS232C)		
専用入出力	入力点数 7点(非常停止、+JOG、-JOG、リセット、スタート、原点スタート、ホールド) 出力点数 3点(サーボレディ、位置決め完了、アラーム)		
ポイントNo.指定	入力点数 5点(バイナリ入力により指定)		
入出力用内部電源	無し(外部電源よりDC24V供給)		
電源容量	250VA	300VA	500VA
絶縁抵抗/接地	DC500V 100M以上/D種接地		
ノイズ耐量	1500V、1μsで1分間誤作動なきこと		

- デジタルオペレータ又はパソコンから最大32点の位置データを記憶することができます。
- ポイント番号を指定して、スタート信号を入力作動させます。



外形寸法:55(W)×160(H)×130(O)

VLA-CT/ST(アクチュエータ本体)価格

- CT-35-12- -D-310-I-U-N(30W)
- CT-45-12- -D-510-I-U-N(50W)
- CT-55-12- -D-A10-I-U-N(100W)

形番	価格	形番	価格	形番	価格
CT-35-12-0050	43,900	CT-45-12-0050	46,000	CT-55-12-0050	50,400
CT-35-12-0100	46,000	CT-45-12-0100	47,200	CT-55-12-0100	51,500
CT-35-12-0150	47,200	CT-45-12-0150	48,200	CT-55-12-0150	52,600
		CT-45-12-0200	49,200	CT-55-12-0200	53,700
				CT-55-12-0250	54,800
				CT-55-12-0300	55,900

- ST-45- - -D-310-I-R-N(30W)
- S-T-60- - -D-510-I-R-N(50W)
- ST-60- - -D-A10-I-R-N(100W)

形番	価格		形番	価格		形番	価格	
	α(リード)	1X(リード)		α(リード)	1X(リード)		α(リード)	1X(リード)
ST-45- -0050	43,900	43,900	ST-60- -0050	53,700	53,700	ST-60- -0050	55,900	55,900
ST-45- -0100	44,900	44,900	ST-60- -0100	53,700	53,700	ST-60- -0100	55,900	55,900
ST-45- -0150	45,900	45,900	ST-60- -0150	53,700	53,700	ST-60- -0150	55,900	55,900
ST-45- -0200	46,900	46,900	ST-60- -0200	57,000	57,000	ST-60- -0200	59,200	59,200
ST-45- -0250	46,900	46,900	ST-60- -0250	57,000	57,000	ST-60- -0250	59,200	59,200
ST-45- -0300	48,800	48,800	ST-60- -0300	59,200	59,200	ST-60- -0300	61,400	61,400
ST-45- -0350	48,800	48,800	ST-60- -0350	59,200	59,200	ST-60- -0350	61,400	61,400
ST-45- -0400	50,600	50,600	ST-60- -0400	61,400	61,400	ST-60- -0400	63,600	63,600
ST-45- -0450	50,600	50,600	ST-60- -0450	61,400	61,400	ST-60- -0450	63,600	63,600
ST-45- -0500	52,600	52,600	ST-60- -0500	63,600	63,600	ST-60- -0500	65,800	65,800
			ST-60- -0550	65,800	63,600	ST-60- -0550	68,000	65,800
			ST-60- -0600	65,800	65,800	ST-60- -0600	68,000	68,000



空圧・油圧・真空

直動システム・関連

ロボット用

制御・検出・計測

駆動・回転

軸受・素材・機械

動力伝達・伝動

搬送・運搬

ポンプ・送風機・粉体

工場設備・環境