

THK リニアモータアクチュエータ

THK(株)

209430

空圧・油圧・真空

直動システム・関連

ロボット

制御・検出・計測

駆動・回転

軸受・素材・機械

動力伝達・伝動

搬送・運搬

ポンプ・送風機・粉体

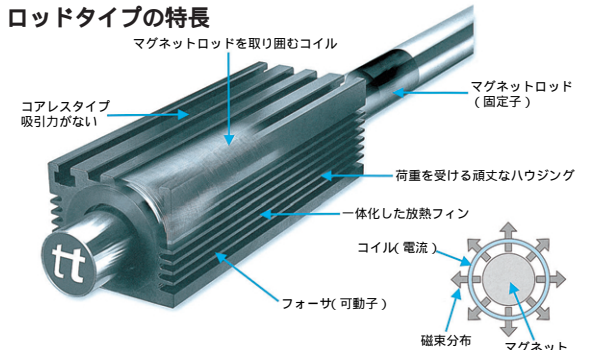
工場設備・環境



リニアモータアクチュエータロッドタイプRDM

- ダイレクトドライブによりロストモーションやバックラッシュがありません。光学式リニアエンコーダによるフルクローズド制御により高速・高精度運転が可能です。最高速度1.8~4.0m/s実現
- スライダ(可動部)の質量を抑えることにより加速度2G¹運転が可能です。より放熱効果を高めるためにフィン型ハウジングを採用しました。
- コアレス構造によりコギング力がなく低速走行時でもなめらかな運転を実現します。
- 1軸上に複数のスライダを設置し、各々のスライダを独立して制御することが可能です。

ロッドタイプの特長



- コアレス構造のためフォーサ(可動子)とマグネットロッド(固定子)の間に吸引力が発生しません。
- マグネットロッドの全周にコイルが配置される構造のため磁束の利用効率が高くなります。

RDM形ラインナップ

Type M形 最軽量アクチュエータ)

- 断面形状の小さいアルミ押出ベースと案内にボールリテーナ入りLMガイドSHW形1軸を使用。
- ロングストローク対応 最大ストローク：1668mm)

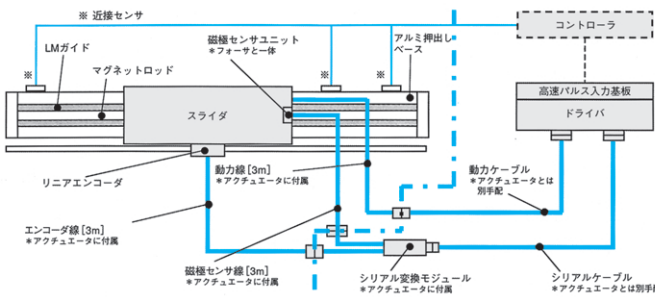
Type P形 高剛性仕様)

- 正方形断面の高剛性アルミフレーム(ユニット単体で梁として使用可能)と案内にボールリテーナ入りLMガイドSSR形を使用。
- 低速走行時の速度リップルが最も小さいタイプ。
- ロングストローク対応。(最大ストローク：1954mm)

Type K形 高精度仕様)

- 案内に高精度のボールリテーナ入りLMガイドアクチュエータSKR形を使用
- 絶対位置決め精度を保証

Type Mシステム構成



注) コントローラおよびコントローラとドライバを接続する配線はお客様にてご用意下さい。THK製SDコントローラおよび専用ケーブルは用意しております。

RDM形Type M仕様

形番	RDM2504M	RDM2506M	RDM2508M	RDM2510M	RDM3804M	RDM3806M	RDM3808M	RDM3810M
最大推力(N)	156	234	312	390	352	528	600(704)	660(880)
連続定格推力(N)	45	63	80	96	104	146	187	223
最高速度(m/s)	4.0	4.0	4.0	4.0	4.0	3.3	2.3	1.8
最小分解能(μm)	0.078							
繰返し位置決め精度(μm)	±1							
スライダ質量(kg)	1.5	2.3	2.8	3.3	2.9	3.9	4.9	5.9
LMガイド形番	SHW21CA							
LMブロック数(個)	1	2	2	2	2	2	2	2
LMブロック抵抗(N/個)	5	5	5	5	5	5	5	5
最大搭載質量(kg)	21	31	43	55	47	72	64(97)	45(117)
想定質量(kg)	3	4	7	9	5	12	9(19)	7(25)
想定到達速度(m/s)	[4.0]	[4.0]	[4.0]	[3.1]	[4.0]	[2.6]	[1.5]	[1.0]
リニアエンコーダ形式	リードヘッド:RGH24B30L00A テープスケール:RGS-S リファレンスマーク:RGM22S(RENISHAW製)							
シリアル変換モジュール形式	JZDP-D010							
	-064	-065	-066	-067	-068	-069	-148(-070)	-149(-071)

注1) 最大搭載質量は加速度0.5G駆動が可能な搭載質量となります。(最高速度1m/sまで) 注2) 想定質量は加速度2G駆動が可能な搭載質量となります。

