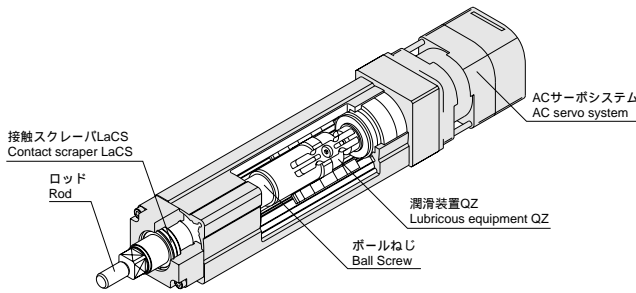


ロッドタイプRD-Tシリーズ

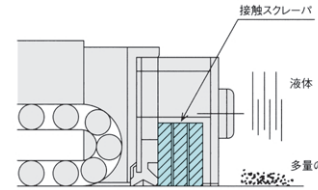
エアシリンダを、メカトロサーボアクチュエータRD-Tシリーズに置き換えることで、潤滑オイルミストで環境を汚さず、排気音が静かで、エネルギー効率が高く、省エネルギーを達成できます。

- 押し付け動作が可能
- 設定された電流値で、設定された時間押し付け動作を行ないます。
- エアシリンダと同じようにロッドをワークに押し付けた状態で保持することが可能です。
- ワークに押し付けた時点で位置決め完了信号を出力しますので、ゾーン信号との組合せでワークの判別等に使用可能。

RD-Tシリーズ構造図



積層形接触スクレーパLaCS



LaCSは、積層形接触構造によりLMレールに付着した微細な異物を多段的に除去し、LMブロック内への侵入を防ぎます。

自己潤滑機能をもたせた含油発泡合成ゴムを採用しているため、低摩擦抵抗を実現しました。

●RD-Tシリーズ型番構成例

RD - 35T - 12 - 0150 - C - A

呼び型番	RD:ロッドタイプ	35:35mm幅	45:45mm幅	55:55mm幅
ボールねじリード	12:12mm			
ストローク	0050:50mm	0100:100mm	0150:150mm	0200:200mm
	0250:250mm	0300:300mm		
モータの種類	P:パルスタイプ C:コンピュータタイプ			
オプション	A:ブラケットベース付 B:フランジ付 N:オプションなし			

ロッドタイプRD-Tシリーズ仕様

項目	単位	RD-35T	RD-45T	RD-55T
最高速度(注1)	mm/sec	600	600	600(300ストロークのみ470)
定格推力	N	34	67	123
最大推力	N	103	201	370
水平可搬質量(注2、3)	Kg	3.4	7	23
垂直可搬質量(注3)	Kg	1.6	3.1	5.9
ボールねじリード	mm	12		
繰り返し位置決め精度	mm	±0.02		
ボールねじ軸径	mm	8		12
モータ型番(W)	W	CM1-17S30A(18W)	CM1-17L30A(18W)	CM1-23S30A(45W)
制御方式		クローズドループベクトル制御方式		
モータ定格トルク	N/m	0.082	0.38	0.294
使用エンコーダ	p/rev	インクリメンタル磁気エンコーダ(50000パルス/回転)		
ロッド径	mm	16	20	25
ストローク	mm	50/100/150	50/100/150/200	50/100/150/200/250/300
走行寿命(注4)	km	5000		

注1 最高速度はボールねじの危険速度から、RD-55Tの300ストロークが470mm/secとなります。
 注2 RD形は軸方向荷重のみ負荷することができます。水平可搬質量は、LMガイドを併用しロッドにラジアル荷重がかからない状態での値です。ご選定の際は、LMガイドの摺動抵抗をご考慮下さい。LMガイドの摺動抵抗についてはTHK社カタログをご参照下さい。

注3 加速度0.3Gの場合。注4 可搬質量負荷、定格速度、加減速0.3Gの場合。