

ピック & プレースユニット (株)マシンエンジニアリング

104230



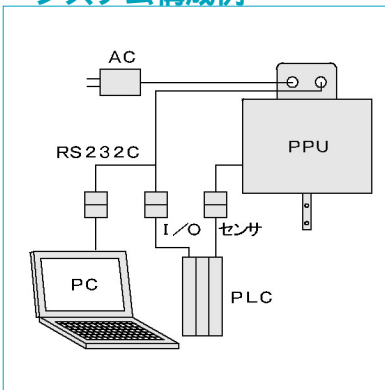
サーボシステム搭載モデル

X630 -D PPUコンパクトタイプ

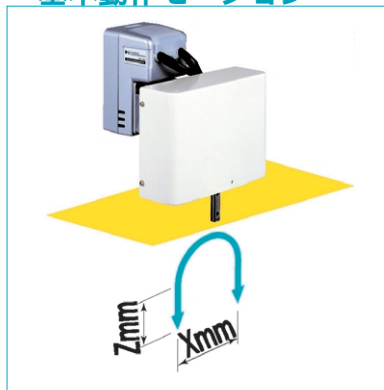
サーボモータ、コントローラ、ドライバ、電源、PLC機能を搭載し省スペース&オールインワンを実現しました。

- **高速搬送**
サイクルタイム0.4sec~の高速搬送が可能
- **高い位置繰り返し精度**
X/Zの乗り移りのスムーズさ、Z動作時のX軸確実ロックキングメカで正確な供給
- **コンパクト**
省スペースでありながら信頼性の高いメカニズムが高評価
- **オールインワンサーボ**
省配線・ノイズレス・チューニングレス・プログラム運転・マルチタスク制御のオールインワン機能。

システム構成例



基本動作モーション



モデル No.	ストローク X×Z (mm)	サイクルタイム
X6303-D	30 × 10	0.4sec ~
X6305-D	50 × 15	0.4sec ~
X6307-D	70 × 15	0.5sec ~
X6309-D	90 × 15	0.6sec ~

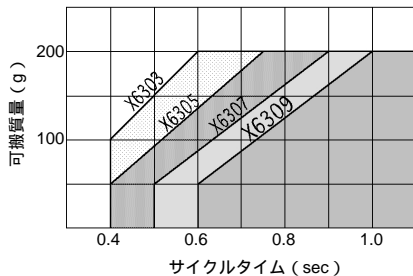
Zはストローク領域を示します。

● 形番表示

X6305 - D

基本モデルNo.
サーボ仕様

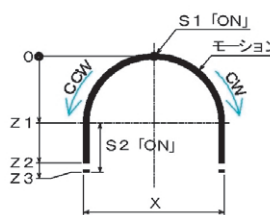
サイクルタイムと可搬質量



下降端停留時間 各0.02sec含めた場合のサイクルタイムです。

ストローク(オーバーラップ量)とセンサ位置

単位: mm



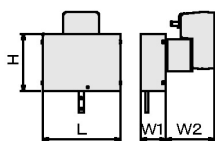
モデル	X	Z1	Z2	Z3
X6303	30	15	25	27
X6305	50	25	40	41.5
X6307	70	35	50	52
X6309	90	45	60	62

S1: 頂点出力 S2: 原点位置判別出力 (CCW側)

PPUコンパクトタイプ仕様

駆動方式	サーボモータ駆動
モータ型式 (メーカー)	CM2-C-60A10A【マッスル株】
付属センサ	原点用・頂点用2ヶ
位置繰り返し精度	±0.01mm
質量	2.8 ~ 4.2kg
使用周囲温度	5 ~ 40
メカエンドリミット	サーボモータのソフトリミット

寸法図



単位: mm

モデル	H	L	W1	W2
X6303-D	107	146	47	91
X6305-D	107	146	47	91
X6307-D	119	185	47	91
X6309-D	129	225	47	91

モータ部仕様

入力電圧	単相・三相 AC100 ~ 240 ± 10%	
モータ出力	100W	
定格トルク	0.32(N・m) 3.25(kgf・cm)	
最大トルク	0.95(N・m) 9.7(kgf・cm)	
分解能	200 ~ 50,000ppr	
制御方式	クローズドループ正弦波ベクトル制御方式	
メモリ容量	プログラム/ラダーロジックバンク数:各30まで コマンド数: 1,000まで データ数: 位置200 速度15 加速度8 タイマ8 等	
入出力 I/O	制御入力	デジタル入力6点 等
	制御出力	デジタル出力4点 等
	通信ポート	ホスト・スレーブの2ポート・RS232C準拠

支援ソフトウェア
COOLWORKS LITEはマッスル株のWebサイトからご利用いただけます。

