

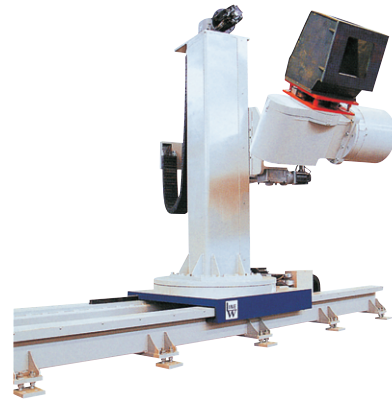


## 6軸複合型ロボット1000/2000/3000シリーズ

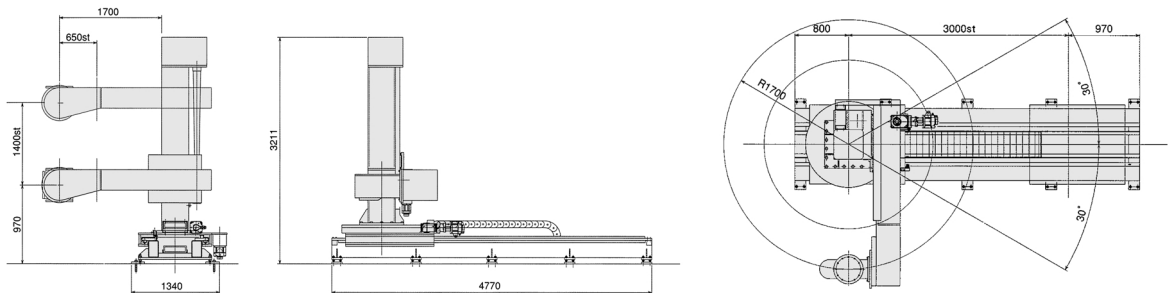
## ラインマンシリーズ

走行軸・ターン軸・昇降軸・前後軸・傾動軸・回転軸

- 大容量(搭載重量・サイズ)のハンドリングを実現しました。
- ハンドリングとポジショナーを複合した機能を備えています。
- きわめて広い動作範囲を取ることができます。



寸法図



## ラインマンシリーズ(1000/2000kg)仕様および価格

型 式		LINEMAN 1000	LINEMAN 2000
価 格		お見積	お見積
最大積載重量		1000kg	2000kg
走行軸 (1軸)	走行速度	約20.1m/min (約335mm/sec)	約20.1m/min (約335mm/sec)
	走行距離	3000mm (任意停止)	3000mm (任意停止)
ターン軸 (2軸)	旋回速度	約4.1rpm (約25 °/sec)	約3.1rpm (約19 °/sec)
	許容旋回角度	±150° (任意停止)	±150° (任意停止)
昇降軸 (3軸)	昇降速度	約4.8m/min (約80mm/sec)	約3.11m/min (約52mm/sec)
	昇降距離	1400mm (任意停止)	1200mm (任意停止)
前後軸 (4軸)	前後速度	12.06m/min (約201mm/sec)	4.77m/min (約79mm/sec)
	前後距離	650mm (任意停止)	650mm (任意停止)
傾動軸 (5軸)	傾動速度	約4.4rpm (約26 °/sec)	約3.9rpm (約23 °/sec)
	許容傾動範囲	0° - 185° (テーブルを水平として) (任意停止)	0° - 185° (テーブルを水平として) (任意停止)
回転軸 (6軸)	傾動トルク	約6850N・m (約700kgf・m)	約7800N・m (約790kgf・m)
	回転速度	約8.9rpm (約53 °/sec)	約4.2rpm (約25 °/sec)
回転軸 (6軸)	許容回転範囲	±360° (任意停止)	±360° (任意停止)
	回転トルク	約1200N・m (約125kgf・m)	約2600N・m (約265kgf・m)
繰返し精度		±0.7mm	
教示方式		ティーチングブレイバック	
加減速時間		0.5sec (全軸共通)	1.0sec (走行軸) 0.7sec (ターン軸) 0.5sec (昇降・前後・傾動・回転軸)
本体総重量		4900kg	5500kg

注) ラインマンシリーズ300kgタイプはご使用条件に合わせ設計製作します。